

考試別：國家安全情報人員考試

等別：三等考試

類科組別：電子組（選試英文）

科目：通訊系統

考試時間：2小時

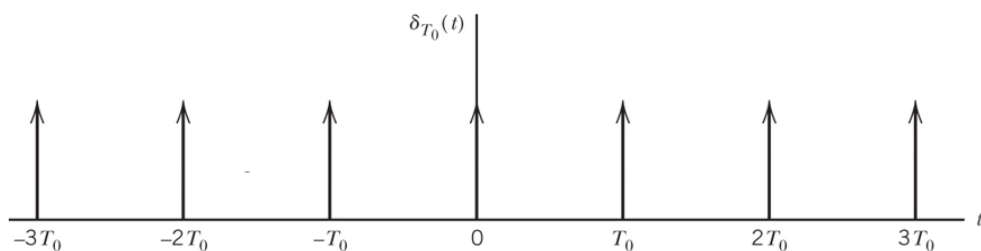
座號：\_\_\_\_\_

※注意：(一)禁止使用電子計算器。

(二)不必抄題，作答時請將試題題號及答案依照順序寫在試卷上，於本試題上作答者，不予計分。

(三)本科目除專門名詞或數理公式外，應使用本國文字作答。

- 一、(一) 假設  $x(t) = e^{-at}u(t)$ ，其中  $u(t)$  為單位階梯函數 (Unit Step Function)。請求  $x(t)\sin(2\pi f_c t)$  的傅立葉轉換 (Fourier Transform)。(10 分)
- (二) 如下圖所示， $\delta_{T_0}(t)$  為一包含無窮長且均勻間隔的脈衝函數 (或稱為 Delta 函數)，其週期為  $T_0$ 。請求  $\delta_{T_0}(t)$  的傅立葉轉換並畫圖。(10 分)

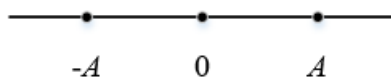


- 二、相位調變 (Phase Modulation, PM) 是一種連續波類比調變 (Analog Modulation)，以載波 (Carrier Wave) 的瞬時相位 (Instantaneous Phase) 變化來表示資訊 (Message) 的一種調變方式。
- (一) 假設  $m(t)$  為欲傳送的資訊， $A_c$  以及  $f_c$  分別為載波震幅以及載波頻率，假設  $k_p$  為調變器的相位靈敏度，請寫出  $m(t)$  經過相位調變後的訊號  $s(t)$ ，並證明相位調變的傳送功率具有恆定性。(6 分)
- (二) 假設  $m(t) = m_1(t) + m_2(t)$ ，而  $s_1(t)$  與  $s_2(t)$  分別為  $m_1(t)$  以及  $m_2(t)$  經過相位調變後的訊號。請問  $s(t)$  是否等於  $s_1(t) + s_2(t)$ ？為什麼？(6 分)
- (三) 請設計一相位調變的解調器 (De-modulator)，使其能從  $s(t)$  還原回  $m(t)$ 。請簡述所設計的相位調變解調器的原理，並繪製其方塊圖。(8 分)

三、一  $M$  階 ( $M$ -ary) 數位通訊系統的最佳接收器設計與該通訊系統所使用的調變 (Modulation) 方法與傳輸通道 (Channel) 有關。為了簡單起見，我們假設傳輸通道為加成性高斯白雜訊 (Additive White Gaussian Noise, AWGN) 通道。假設 AWGN 雜訊的變異數 (Variance) 為  $\sigma_n^2$ 。

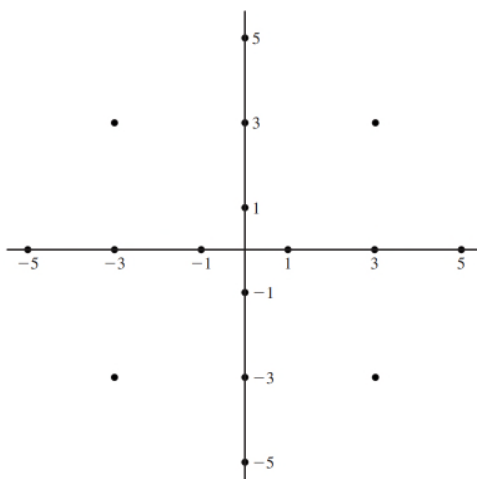
(每小題 10 分，共 20 分)

(一) 下圖為一 3 階 PAM 系統的調變訊號星座 (Signal Constellation) 圖。



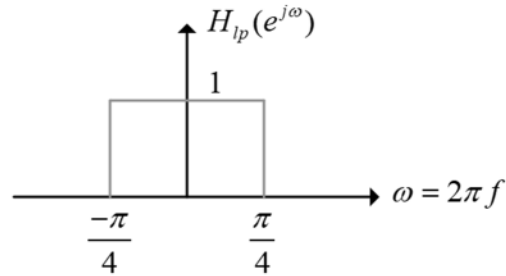
針對接收機所接收的訊號值的大小，根據星座圖，請設計一最佳之估計閾值 (Detection Threshold) 使該接收機的解調器有最小的平均錯誤機率 (Average Probability of Error)，並請計算此最佳解調器的平均錯誤機率。

(二) 下圖為一特殊之 16-QAM 星座圖，是一種常用於電話線數據機的國際標準 (稱為 V.29)：



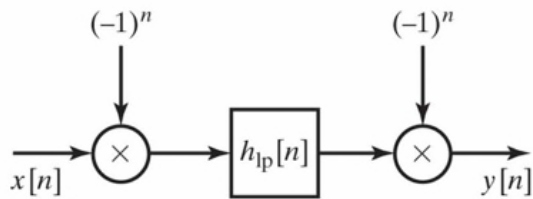
假設電話線傳輸系統有足夠高的信噪比 (Signal-to-Noise Ratio, SNR)，因此錯誤只發生在星座圖的相鄰點之間。根據 V.29 16-QAM 星座圖，請決定並繪製信號解調器之最佳決策邊界 (Optimum Decision Boundaries)，使接收機的解調器有最小的平均錯誤機率。

四、假設  $H_{lp}(e^{j\omega})$  為  $h_{lp}[n]$  的傅立葉轉換。如圖所示，假設  $h_{lp}[n]$  為一個具有單位通帶增益 (Unity Passband Gain) 以及截止頻率 (Cutoff Frequency)  $\omega_c = \pi/4$  的理想 (Ideal) 低通濾波器的脈衝響應 (Impulse Response)。

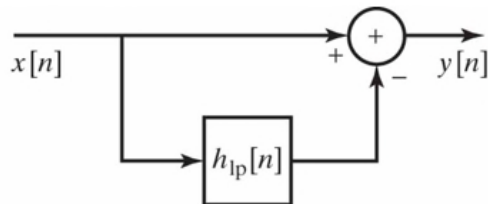


利用  $h_{lp}[n]$ ，我們可以設計各式不同之理想的頻率選擇濾波器 (Frequency-Selective Filter)。針對以下各系統，假設  $x[n]$  為輸入訊號、 $y[n]$  為輸出訊號，請決定該系統等效於為何種濾波器？並請繪製其頻率響應圖。(第一、二小題各 6 分，第三小題 8 分)

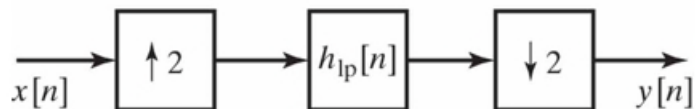
(一)



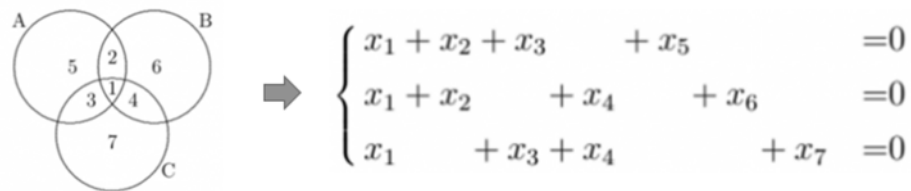
(二)



(三)



五、錯誤更正碼 (Error Correction Codes, ECC) 是用來解決在資料傳輸的過程中，因資料損毀、雜訊等原因造成資料錯誤的問題。Single-Error Correcting (SEC) Codes 是一常用的錯誤更正碼，顧名思義，這種 SEC 編碼方式只能更正一個位元的錯誤。以下是一種 SEC 錯誤更正碼的例子。



如圖所示，A, B 以及 C 為三個彼此之間互有交集的集合，為了區別，我們在三個集合的不同交集區域標上 1~7 個編號，分別代表  $x_1, x_2, \dots, x_7$ ，每一個區域的值可為 0 或是 1。此 SEC 碼的編碼規則如下：如果  $(x_1, x_2, \dots, x_7)$  是一組碼字 (Codeword)，則 A, B, C 三個集合中的“1”的個數必須為偶數。此種檢查 A, B, C 集合中的“1”的個數必須為偶數的機制也稱 Even-parity Check。

(一)請驗證  $(1, 1, 0, 1, 0, 1, 0)$  為一碼字。(4 分)

(二)為了方便說明，我們以  $\vec{c}$  記為碼字，而以  $\vec{e}$  記為錯誤向量。對於所給定的碼字  $\vec{c} = (1, 1, 0, 1, 0, 1, 0)$ ，在其上隨意加入一個位元的錯誤，例如  $\vec{e} = (0, 0, 0, 0, 0, 1, 0)$  (註：因為有 7 個位置，因此共有 7 種可能)，那麼  $\vec{r} = \vec{c} + \vec{e}$  則為所接收的訊息，也就是

$$\vec{r} = \vec{c} + \vec{e} \Leftrightarrow (1, 1, 0, 1, 0, \underline{0}, 0) = (1, 1, 0, 1, 0, 1, 0) + (0, 0, 0, 0, 0, 1, 0)$$

請證明針對一組碼字  $\vec{c} = (1, 1, 0, 1, 0, 1, 0)$ ，任何一個位元的錯誤都能被偵測且更正回來。(8 分)

(三)若我們將 3 個 Even-parity Check 方程式以矩陣的形式表示如下：

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_5 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_4 + x_6 = 0 \\ x_1 + x_3 + x_4 + x_7 = 0 \end{cases} \Rightarrow H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

那麼，如果  $\vec{r}$  是一個碼字，則  $H\vec{r}^T = 0$ 。此即為一種 (7, 4) 線性區塊碼。請證明此 (7, 4) 線性區塊碼的最小漢明距離 (Minimum Hamming Distance) 最少為 3。(8 分)